

# 2020「中拨准和投獎等金」

2020CTCI Foundation Science and Technology Scholarship

創意變變金

**Innovation Scholarship** 



### 應用於手部復健的具感知軟式機器人手套雛型開發

國立中興大學

National Chung Hsing University

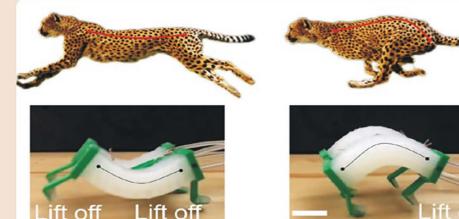
創意重點

國立中興大學 碩士班二年級 謝筑媗 指導教授 程德勝 教授

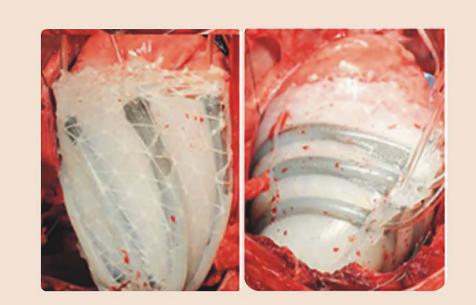
手在人類在日常生活中是很重要的,因此當手因中風或其他原因喪失部分功能時,患者通常會積極進行復健療程來改善情形,但復健療程重複性高,且需要人力進行教導。所以現今市面上出現了由硬質材料製成的外骨骼機器人,但這些產品存在患者配戴不舒適、關節沒對準而造成使用上的安全疑慮等缺點。本創意作品開發了一套由低成本矽膠材料製作而成的軟式機器人,以解決外骨骼機器人的缺點。並在每根軟式機器人配上自製的低成本彎曲感測器以及壓力感測器,進行量測手指彎曲角度以及指尖接觸物體之壓力,除用來做為紀錄復建情形,也是為未來的其他應用進行鋪陳。









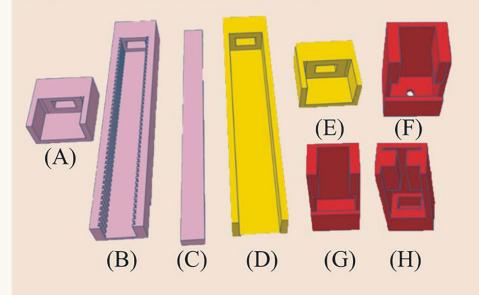




#### Material:

9910R (shore 10A) V-1603 (shore 60A) power bon - sealant adhesive

#### 3D Printed Mold:









#### Material: 彎曲感測器

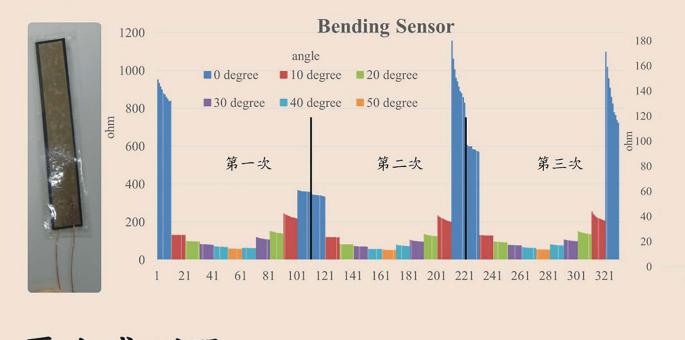


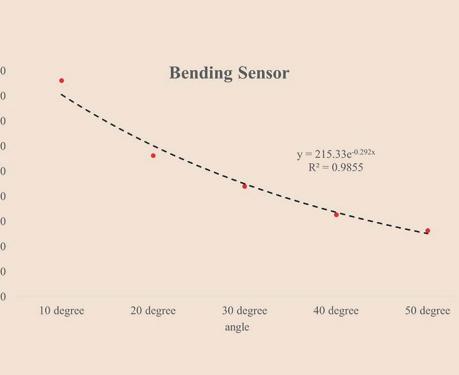
導電布

(外側層)

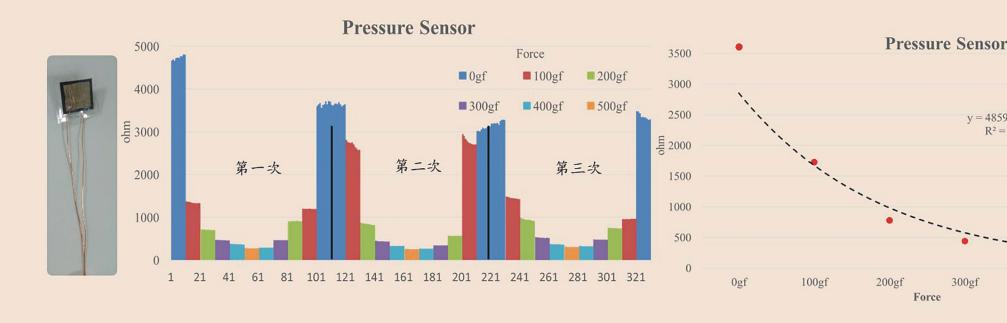
透明貼紙

(保護層)





### 壓力感測器



## 創意心得

由於大學念的資工,專題主要做的是電路設計,所以這作品對我來說是一個新的領域,研究過程也是關卡重重,讓我感到相當挫折,但感謝一路上有程德勝教授願意耐心與我討論,也謝謝那些願意回覆我的廠商們,以及其它給予幫助的貴人們,讓我有目前的初步成果。

剩下的碩士生活,我將結合大學所學讓本作品達到智慧醫療的概念,讓作品完整性更高。若有時間,我也想將軟機器人應用到其他領域上,因為在做研究的同時,發現 美國食品藥物管理署(FDA): 智慧醫療

合適的模具,是還有許多應用可以進行發展。

